

כמו באינטגרלים של משתנה יחיד, גם באינטגרלים כפולים אנו משתמשים לפעמים בהצבה כדי לפשט את האינטגרציה.

כאן, ההצבה מתארת את השינויים במשתני האינטגרציה כהתמרות (טרנספורמציות) של אזורי האינטגרציה.

נניח שאזור G במישור uv מותמר "לאחד לאחד" לאזור R במישור xy , באמצעות משוואות מהצורה $x = g(u,v)$, $y = h(u,v)$.

R מכונה אז הדמות של G תחת ההתמרה, ואילו G מכונה הדמות הקדומה של R .

כל פונקציה $f(x,y)$ אשר מוגדרת על R , יכולה להיחשב כפונקציה $f[g(u,v),h(u,v)]$ אשר מוגדרת על G .

באיזה אופן קשור האינטגרל של $f(x,y)$ על R לאינטגרל של $f[g(u,v),h(u,v)]$ על G ?

התשובה היא: אם ל- g , h ו- f ישנן נגזרות חלקיות רציפות, ו- $J(u,v)$ מתאפס רק בנקודות מבודדות (אם בכלל) אזי

$$\iint_R f(x,y) \, dx \, dy = \iint_G f[g(u,v),h(u,v)] |J(u,v)| \, du \, dv$$

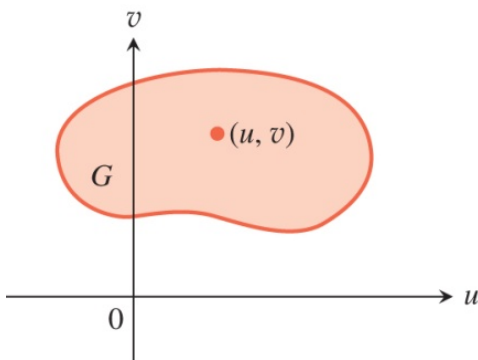
הגורם $J(u,v)$ אשר מופיע בערך מוחלט הוא היעקוביאן של התמרת הקואורדינטות.

היעקוביאן מראה באיזו מידה מתרחב או מתכווץ השטח סביב נקודה ב- G , שעה ש- G מותמר ל- R .

הגדרה: יעקוביאן

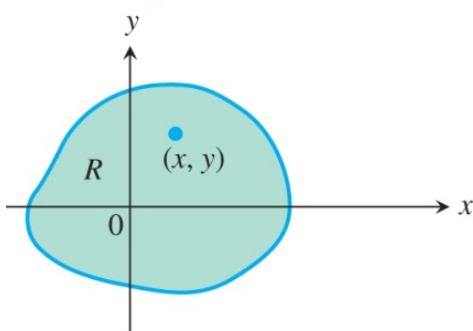
היעקוביאן של התמרת הקואורדינטות $x = g(u,v)$, $y = h(u,v)$ הינו

$$J(u,v) = \begin{vmatrix} \frac{\partial x}{\partial u} & \frac{\partial x}{\partial v} \\ \frac{\partial y}{\partial u} & \frac{\partial y}{\partial v} \end{vmatrix} = \frac{\partial x}{\partial u} \cdot \frac{\partial y}{\partial v} - \frac{\partial y}{\partial u} \cdot \frac{\partial x}{\partial v}$$



Cartesian uv -plane

$x = g(u, v)$
 $y = h(u, v)$



Cartesian xy -plane

באיור משמאל:

המשוואות $x = g(u,v)$ ו- $y = h(u,v)$ מאפשרות לנו להסב אינטגרל

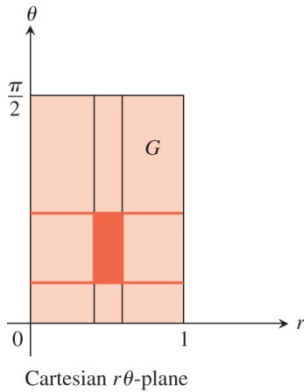
מעל איזור R שבמישור xy , לאינטגרל מעל איזור G שבמישור uv .

בקואורדינאטות פולאריות ישנם r ו- θ במקום u ו- v . עם $x = r \cos \theta$ ו- $y = r \sin \theta$, היעקוביאן הינו

$$J(r,\theta) = \begin{vmatrix} \frac{\partial x}{\partial r} & \frac{\partial x}{\partial \theta} \\ \frac{\partial y}{\partial r} & \frac{\partial y}{\partial \theta} \end{vmatrix} = \frac{\partial x}{\partial r} \cdot \frac{\partial y}{\partial \theta} - \frac{\partial y}{\partial r} \cdot \frac{\partial x}{\partial \theta} = \cos \theta \cdot r \sin \theta + \sin \theta \cdot r \cos \theta = r(\cos^2 \theta + \sin^2 \theta) = r$$

אי לכך משוואת ההתמרה כאן היא:

$$\iint_R f(x,y) dx dy = \iint_G f[g(u,v), h(u,v)] |J(u,v)| du dv \quad \Rightarrow \quad \iint_R f(x,y) dx dy = \iint_G f[r \cos \theta, r \sin \theta] |r| dr d\theta$$



$$\begin{matrix} \downarrow \\ x = r \cos \theta \\ y = r \sin \theta \end{matrix}$$

האיור משמאל מראה כיצד המשוואות $x = r \cos \theta$ ו- $y = r \sin \theta$

מתמירות את המלבן $G: 0 \leq r \leq 1, 0 \leq \theta \leq \frac{\pi}{2}$

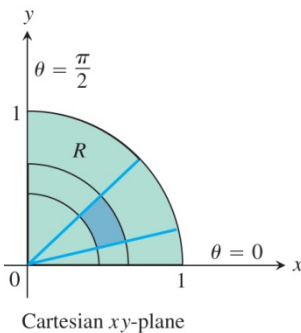
לרבע מעגל R התחום ע"י $x^2 + y^2 = 1$ ברביע I של מישור xy .

שימו לב לכך שהאינטגרל אשר באגף ימין של משוואת ההתמרה

$$\iint_R f(x,y) dx dy = \iint_G f[g(u,v), h(u,v)] |J(u,v)| du dv$$

איננו האינטגרל של $f[r \cos \theta, r \sin \theta]$ מעל איזור שבמישור הקואורדינאטות הפולארי.

זהו האינטגרל של מכפלת $f[r \cos \theta, r \sin \theta]$ ב- r מעל איזור G שבמישור הקרטזי r, θ .



דוגמה מהספר (עמ' 1130) – שימוש בהצבה לצורך אינטגרציה.

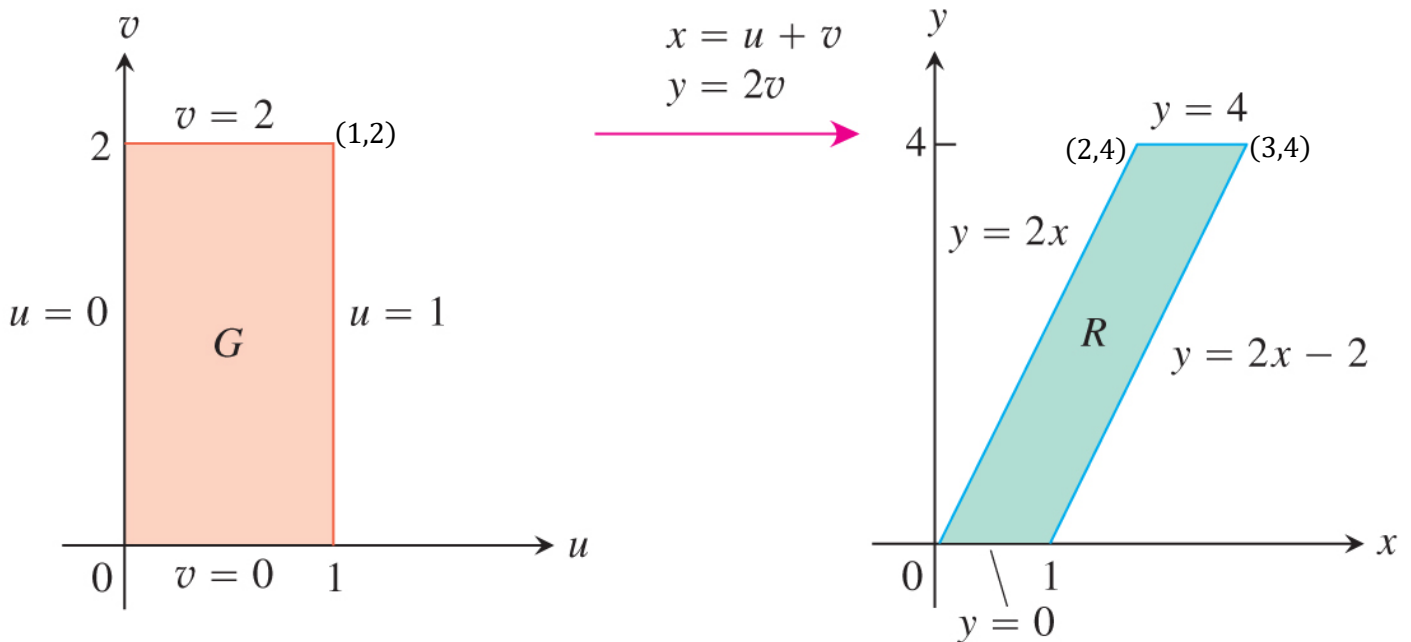
חשב את $\int_0^4 \int_{x=y/2}^{x=(y/2)+1} \left(\frac{2x-y}{2}\right) dx dy$ באמצעות ההתמרה $u = \frac{2x-y}{2}$, $v = \frac{y}{2}$, וביצוע אינטגרציה מעל האזור המתאים במישור uv .

פיתרון:

כדי להשתמש במשוואה $\iint_R f(x,y) dx dy = \iint_G f[g(u,v), h(u,v)] |J(u,v)| du dv$ עלינו למצוא את איזור uv המתאים ב- G , ואת היעקוביאן של ההתמרה. לשם כך אנו פותרים את המשוואות $u = \frac{2x-y}{2}$ ו- $v = \frac{y}{2}$ ומקבלים $x = u + v$ ו- $y = 2v$. נציב ביטויים האלה במשוואות הגבולות של R כדי לקבל את הגבולות של G :

משוואות uv מפושטות	משוואות uv עבור הגבולות של G	משוואות xy עבור הגבולות של R
$u = 0$	$u + v = \frac{2v}{2} = v$	$x = \frac{y}{2}$
$u = 1$	$u + v = \frac{2v}{2} + 1 = v + 1$	$x = \frac{y}{2} + 1$
$v = 0$	$2v = 0$	$y = 0$
$v = 2$	$2v = 4$	$y = 4$

שימו לב! כאן R הוא מרובע ולכן ישן בטבלה ארבע שורות. קודם כל מומלץ לשרטט את R כדי לקבל תמונה ברורה.



האיור ממחיש כיצד המשוואות $x = u + v$ ו- $y = 2v$ מתמירות את G ל- R . הפיכת ההתמרה באמצעות המשוואות $u = \frac{2x-y}{2}$ ו- $v = \frac{y}{2}$, מתמירה את R ל- G .

היעקוביאן של ההתמרה הינו

$$J(u,v) = \begin{vmatrix} \frac{\partial x}{\partial u} & \frac{\partial x}{\partial v} \\ \frac{\partial y}{\partial u} & \frac{\partial y}{\partial v} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \frac{\partial}{\partial u}(u+v) & \frac{\partial}{\partial v}(u+v) \\ \frac{\partial}{\partial u}(2v) & \frac{\partial}{\partial v}(2v) \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 2 \end{vmatrix} = 1 \cdot 2 - 1 \cdot 0 = 2$$

כעת יש לנו את כל שדרוש למשוואת ההתמרה - היעקוביאן והגבולות של G :

$$\begin{aligned} \iint_R f(x,y) dx dy &= \iint_G f[g(u,v), h(u,v)] |J(u,v)| du dv \Rightarrow \\ \Rightarrow \int_0^4 \int_{x=y/2}^{x=(y/2)+1} \left(\frac{2x-y}{2}\right) dx dy &= \int_0^2 \int_0^1 (u) \cdot (2) du dv = \int_0^2 u^2 \Big|_0^1 dv = \int_0^2 dv = v \Big|_0^2 = 2 \end{aligned}$$

דוגמה מהספר (עמ' 1130) – שימוש בהצבה לצורך אינטגרציה.

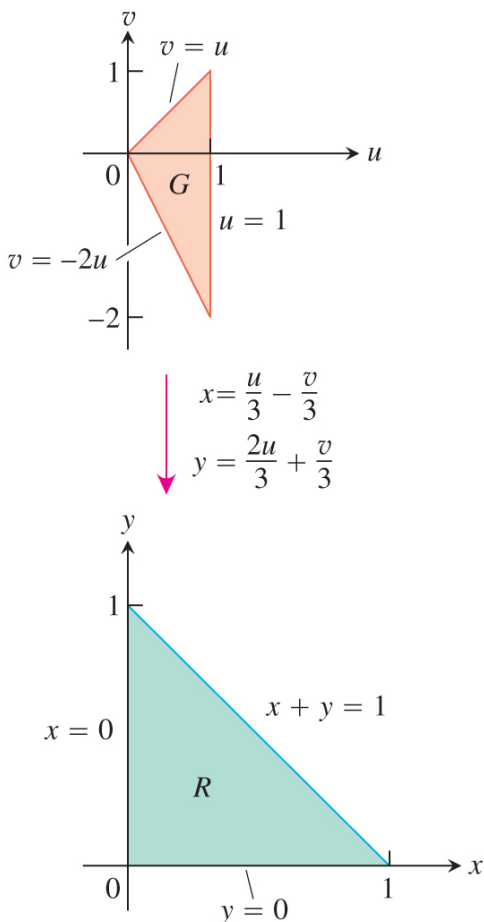
חשב את $\int_0^1 \int_0^{1-x} \sqrt{x+y} (y-2x)^2 dy dx$

פיתרון:

האינטגרנד מרמז על הטרנספורמציה $u = x + y$ ו- $v = y - 2x$. פתרון שתי המשוואות הינו $x = \frac{u-v}{3}$ ו- $y = \frac{2u+v}{3}$. נציב ביטויים האלה במשוואות הגבולות של R כדי לקבל את הגבולות של G :

משוואות xy עבור הגבולות של R	משוואות uv עבור הגבולות של G	משוואות uv מפושטות
$x = 0$	$\frac{u-v}{3} = 0$	$v = u$
$y = 0$	$\frac{2u+v}{3} = 0$	$v = -2u$
$y = 1 - x$	$\frac{2u+v}{3} = 1 - \frac{u-v}{3}$	$u = 1$

שימו לב! כאן R הוא משולש ולכן ישנן בטבלה שלוש שורות. שוב - מומלץ לשרטט את R כדי לקבל תמונה ברורה.



היעקוביאן במקרה זה הינו

$$J(u,v) = \begin{vmatrix} \frac{\partial x}{\partial u} & \frac{\partial x}{\partial v} \\ \frac{\partial y}{\partial u} & \frac{\partial y}{\partial v} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \frac{\partial}{\partial u}(\frac{u-v}{3}) & \frac{\partial}{\partial v}(\frac{u-v}{3}) \\ \frac{\partial}{\partial u}(\frac{2u+v}{3}) & \frac{\partial}{\partial v}(\frac{2u+v}{3}) \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \frac{1}{3} & -\frac{1}{3} \\ \frac{2}{3} & \frac{1}{3} \end{vmatrix} = \frac{1}{3}$$

וכעת למשוואת ההתמרה

$$\begin{aligned} \iint_R f(x,y) dy dx &= \iint_G f[g(u,v), h(u,v)] |J(u,v)| dv du \Rightarrow \\ \int_0^1 \int_0^{1-x} \sqrt{x+y} (y-2x)^2 dy dx &= \int_0^1 \int_{v=-2u}^{v=u} \sqrt{u} v^2 \cdot \left(\frac{1}{3}\right) dv du = \\ &= \frac{1}{9} \int_0^1 \sqrt{u} v^3 \Big|_{v=-2u}^{v=u} \cdot du = \frac{1}{9} \int_0^1 \sqrt{u} (u^3 + 8u^3) du = \\ &= \int_0^1 \sqrt{u} u^3 du = \int_0^1 u^{7/2} du = \frac{2}{9} u^{9/2} \Big|_{u=0}^{u=1} = \frac{2}{9} (1 - 0) = \frac{2}{9} \end{aligned}$$

האיור ממחיש כיצד המשוואות $x = \frac{u-v}{3}$ ו- $y = \frac{2u+v}{3}$ מתמירות את G ל- R . הפיכת ההתמרה באמצעות המשוואות $u = x + y$ ו- $v = y - 2x$, מתמירה את R ל- G .